



Mathématiques des transmissions Ressource R114

Cyrille SICLET, cyrille.siclet@univ-grenoble-alpes.fr

Kévin KASPER, kevin.kasper@univ-grenoble-alpes.fr

Bruno TISSEURAND, bruno.tisserand@univ-grenoble-alpes.fr

Clara CHATEIGNER, clara.chateigner@univ-grenoble-alpes.fr

Version 2025

Table des matières

1 Trigonométrie	2
1.1 Fonctions trigonométriques et trigonométriques réciproques	2
1.2 Formules de trigonométrie	6
1.3 Forme polaire $A \cos(\omega t + \varphi)$	8
2 Fonctions puissances, logarithmes et exponentielles	10
2.1 Logarithmes	10
2.2 Exponentielles	13
2.3 Monômes de puissances réelles	15
2.4 Racines n-ièmes	15
3 Les nombres complexes	17
3.1 Un peu d'histoire	17
3.2 Algèbre des nombres complexes	17
3.3 Forme polaire d'un nombre complexe	19
3.4 Application à la géométrie : transformations du plan et lieu géométrique	23
3.5 Application à la trigonométrie	26
3.6 Racines complexes	26
3.7 Application à l'électricité	28

1 Trigonométrie

1.1 Fonctions trigonométriques et trigonométriques réciproques

1.1.1 Fonctions sinus et arc sinus

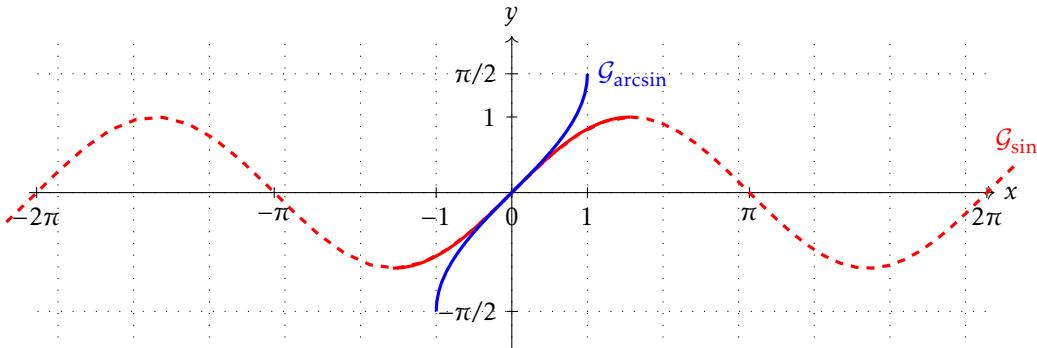


FIGURE 1 – Graphe du sin, du sin restreint et de arcsin.

Définition 1 (Fonction arcsin). arcsin (ou asin) est la fonction définie dans $[-1; 1]$ et à valeurs dans $[-\pi/2; \pi/2]$ qui à tout x associe l'angle θ dont le sin vaut x ($\sin(\theta) = x$). C'est la fonction réciproque de la fonction sin lorsque son domaine de définition est restreint à $[-\pi/2; \pi/2]$. Son graphe est donné figure 1.

T.7

Remarque : Dire que $x = \sin(\theta)$ et $\theta = \arcsin(x)$ est équivalent lorsque $x \in [-1; 1]$ et $\theta \in [-\pi/2; \pi/2]$

Angle θ	0	$\frac{\pi}{6}$ (30°)	$\frac{\pi}{4}$ (45°)	$\frac{\pi}{3}$ (60°)	$\frac{\pi}{2}$ (90°)
$\sin(\theta)$	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1

TABLE 1 – Sinus remarquables.

x	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1
$\arcsin(x)$	0	$\frac{\pi}{6}$ (30°)	$\frac{\pi}{4}$ (45°)	$\frac{\pi}{3}$ (60°)	$\frac{\pi}{2}$ (90°)

TABLE 2 – Arcs sinus remarquables.

T.8

→ EXERCICE 1. Autour de $\arcsin(\sin(\theta))$:

Donner les valeurs des expressions suivantes :

1 $\arcsin(\sin(\pi))$
 4 $\arcsin(\sin(-\frac{7\pi}{4}))$
 7 $\arcsin(\sin(\frac{7\pi}{4} + \frac{1}{2}))$

2 $\arcsin(\sin(\frac{3\pi}{2}))$
 5 $\arcsin(\sin(7\pi + 1))$
 8 $\arcsin(\sin(\frac{9\pi}{4} - \frac{1}{4}))$

3 $\arcsin(\sin(\frac{11\pi}{6}))$
 6 $\arcsin(\sin(\frac{9\pi}{2} - 1))$
 9 $\arcsin(\sin(\frac{1}{8} - \frac{5\pi}{4}))$

□

→ EXERCICE 2. $\arcsin(\sin(\theta))$: cas général :

- Soit $k \in \mathbb{Z}$ et $\theta \in [-\frac{\pi}{2} + 2k\pi; \frac{\pi}{2} + 2k\pi]$. Que vaut $\arcsin(\sin(\theta))$?
- Soit $k \in \mathbb{Z}$ et $\theta \in [-\frac{\pi}{2} + (2k+1)\pi; \frac{\pi}{2} + (2k+1)\pi]$. Que vaut $\arcsin(\sin(\theta))$?
- Soit $k \in \mathbb{Z}$ et $\theta \in [-\frac{\pi}{2} + k\pi; \frac{\pi}{2} + k\pi]$. Que vaut $\arcsin(\sin(\theta))$?

□

T.9

→ EXERCICE 3. Autour de $\arcsin(\cos(\theta))$:

Donner les valeurs des expressions suivantes :

$$\begin{array}{l} 1 \arcsin(\cos(\pi)) \\ 4 \arcsin(\cos(-\frac{7\pi}{4})) \\ 7 \arcsin(\cos(\frac{7\pi}{4} + \frac{1}{2})) \end{array}$$

$$\begin{array}{l} 2 \arcsin(\cos(\frac{3\pi}{2})) \\ 5 \arcsin(\cos(7\pi + 1)) \\ 8 \arcsin(\cos(-\frac{9\pi}{4} - \frac{1}{4})) \end{array}$$

$$\begin{array}{l} 3 \arcsin(\cos(\frac{11\pi}{6})) \\ 6 \arcsin(\cos(\frac{9\pi}{2} - 1)) \\ 9 \arcsin(\cos(\frac{1}{8} - \frac{5\pi}{4})) \end{array}$$

□

→ EXERCICE 4. $\arcsin(\cos(\theta))$: cas général :

- Soit $k \in \mathbb{Z}$ et $\theta \in [2k\pi; \pi + 2k\pi]$. Que vaut $\arcsin(\cos(\theta))$?
- Soit $k \in \mathbb{Z}$ et $\theta \in [(2k+1)\pi; \pi + (2k+1)\pi]$. Que vaut $\arcsin(\cos(\theta))$?
- Soit $k \in \mathbb{Z}$ et $\theta \in [k\pi; \pi + k\pi]$. Que vaut $\arcsin(\cos(\theta))$?

□

T.10

→ EXERCICE 5. Autour de $\cos(\arcsin(x))$:

Donner les valeurs des expressions suivantes :

$$\begin{array}{l} 1 \cos(\arcsin(0)) \\ 4 \cos(\arcsin(-\frac{1}{2})) \end{array}$$

$$\begin{array}{l} 2 \cos(\arcsin(1)) \\ 5 \cos(\arcsin(\frac{\sqrt{3}}{2})) \end{array}$$

$$\begin{array}{l} 3 \cos(\arcsin(-1)) \\ 6 \cos(\arcsin(-\frac{1}{2})) \end{array}$$

□

→ EXERCICE 6. $\cos(\arcsin(x))$: cas général :

- Montrer que $\cos(\arcsin(x)) \geq 0, \forall x \in [-1; 1]$;
- Que vaut $\cos^2(\arcsin(x)) + \sin^2(\arcsin(x))$ pour $x \in [-1; 1]$?
- En déduire que $\cos(\arcsin(x)) = \sqrt{1 - x^2}$ pour $x \in [-1; 1]$.

□

T.11

1.1.2 Fonctions cosinus et arc cosinus

Définition 2 (Fonction arccos). \arccos (ou \acos) est la fonction définie dans $[-1; 1]$ et à valeurs dans $[0; \pi]$ qui à tout x associe l'angle θ dont le cosinus vaut x ($\cos(\theta) = x$). C'est la fonction réciproque de la fonction \cos lorsque son domaine de définition est restreint à $[0; \pi]$. Son graphe est donné figure 2.

Remarque : Dire que $x = \cos(\theta)$ et $\theta = \arccos(x)$ est équivalent lorsque $x \in [-1; 1]$ et $\theta \in [0; \pi]$

T.12

Angle θ	0	$\frac{\pi}{6}$ (30°)	$\frac{\pi}{4}$ (45°)	$\frac{\pi}{3}$ (60°)	$\frac{\pi}{2}$ (90°)
$\cos(\theta)$	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0

TABLE 3 – Cosinus remarquables.

T.13

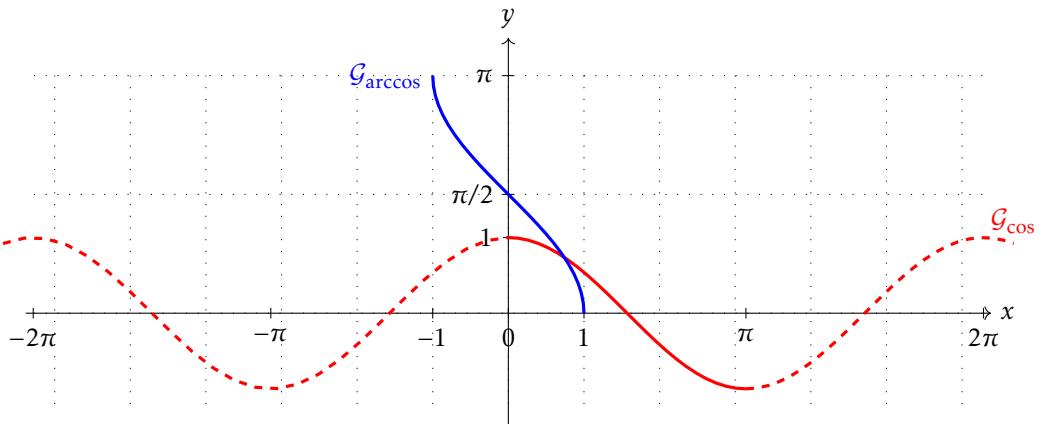


FIGURE 2 – Graphe du cos restreint et de arccos.

x	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1
$\arccos(x)$	$\frac{\pi}{2}$ (90°)	$\frac{\pi}{3}$ (60°)	$\frac{\pi}{4}$ (45°)	$\frac{\pi}{6}$ (30°)	0

TABLE 4 – Arcs cosinus remarquables.

EXERCICE 7. Autour de $\arccos(\cos(\theta))$:

Donner les valeurs des expressions suivantes :

1 $\arccos(\cos(\pi))$
 4 $\arccos(\cos(-\frac{7\pi}{4}))$
 7 $\arccos(\cos(\frac{7\pi}{4} + \frac{1}{2}))$

2 $\arccos(\cos(\frac{3\pi}{2}))$
 5 $\arccos(\cos(7\pi + 1))$
 8 $\arccos(\cos(\frac{9\pi}{4} - \frac{1}{4}))$

3 $\arccos(\cos(\frac{11\pi}{6}))$
 6 $\arccos(\cos(\frac{9\pi}{2} - 1))$
 9 $\arccos(\cos(\frac{1}{8} - \frac{5\pi}{4}))$

□

EXERCICE 8. $\arccos(\cos(\theta))$: cas général :

- Soit $k \in \mathbb{Z}$ et $\theta \in [2k\pi; \pi + 2k\pi]$. Que vaut $\arccos(\cos(\theta))$?
- Soit $k \in \mathbb{Z}$ et $\theta \in [(2k+1)\pi; \pi + (2k+1)\pi]$. Que vaut $\arccos(\cos(\theta))$?
- Soit $k \in \mathbb{Z}$ et $\theta \in [k\pi; \pi + k\pi]$. Que vaut $\arccos(\cos(\theta))$?

□

T.14

EXERCICE 9. Autour de $\sin(\arccos(x))$:

Donner les valeurs des expressions suivantes :

1 $\sin(\arccos(0))$
 4 $\sin(\arccos(-\frac{1}{2}))$

2 $\sin(\arccos(1))$
 5 $\sin(\arccos(\frac{\sqrt{3}}{2}))$

3 $\sin(\arccos(-1))$
 6 $\sin(\arccos(-\frac{1}{2}))$

□

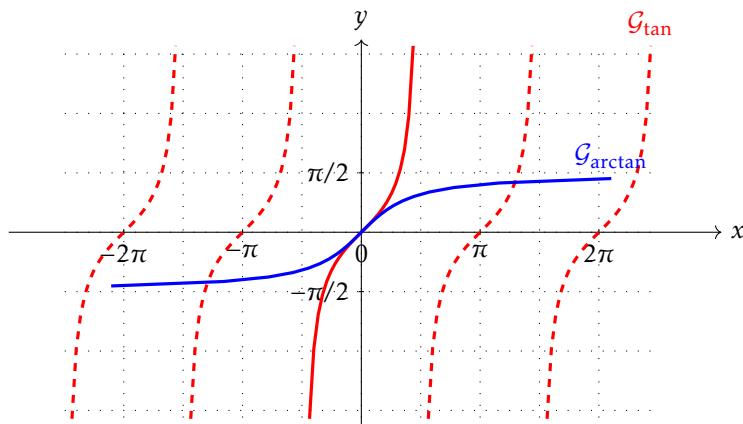
EXERCICE 10. $\sin(\arccos(x))$: cas général :

- Montrer que $\sin(\arccos(x)) \geq 0, \forall x \in [-1; 1]$;
- Que vaut $\cos^2(\arccos(x)) + \sin^2(\arccos(x))$ pour $x \in [-1; 1]$?
- En déduire que $\sin(\arccos(x)) = \sqrt{1 - x^2}$ pour $x \in [-1; 1]$.

□

T.15

1.1.3 Fonctions tangente et arc tangente

FIGURE 3 – Graphe de \tan , de \tan restreint et de \arctan .

Définition 3 (Fonction arctan). \arctan (ou atan) est la fonction définie dans \mathbb{R} et à valeurs dans $]-\pi/2; \pi/2[$ qui à tout x associe l'angle θ dont le \tan vaut x ($\tan(\theta) = x$). C'est la fonction réciproque de la fonction \tan lorsque son domaine de définition est restreint à $]-\pi/2; \pi/2[$. Son graphe est donné figure 3.

Remarque : Dire que $x = \tan(\theta)$ et $\theta = \arctan(x)$ est équivalent lorsque $\theta \in]-\pi/2; \pi/2[$. T.16

Angle θ	0	$\frac{\pi}{6}$ (30°)	$\frac{\pi}{4}$ (45°)	$\frac{\pi}{3}$ (60°)	$\frac{\pi}{2}$ (90°)
$\tan(\theta)$	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$	∞

TABLE 5 – Tangentes remarquables.

x	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$	$+\infty$
$\arctan(x)$	0	$\frac{\pi}{6}$ (30°)	$\frac{\pi}{4}$ (45°)	$\frac{\pi}{3}$ (60°)	$\frac{\pi}{2}$ (90°)

TABLE 6 – Arcs tangentes remarquables.

T.17

→ EXERCICE 11. Autour de $\arctan(\tan(\theta))$:

Donner les valeurs des expressions suivantes :

1 $\arctan(\tan(\pi))$
 4 $\arctan(\tan(-\frac{7\pi}{4}))$
 7 $\arctan(\tan(\frac{7\pi}{4} + \frac{1}{2}))$

2 $\arctan(\tan(\frac{7\pi}{3}))$
 5 $\arctan(\tan(7\pi + 1))$
 8 $\arctan(\tan(\frac{9\pi}{4} - \frac{1}{4}))$

3 $\arctan(\tan(\frac{11\pi}{6}))$
 6 $\arctan(\tan(\frac{9\pi}{2} - 1))$
 9 $\arctan(\tan(\frac{1}{8} - \frac{5\pi}{4}))$

□

→ EXERCICE 12. $\arctan(\tan(\theta))$: cas général :

Soit $k \in \mathbb{Z}$ et $\theta \in [-\frac{\pi}{2} + k\pi; \frac{\pi}{2} + 2\pi]$. Que vaut $\arctan(\tan(\theta))$?

□

T.18

→ EXERCICE 13. Autour de $\sin(\arctan(x))$:

Donner les valeurs des expressions suivantes :

1 $\sin(\arctan(0))$

4 $\sin(\arctan(-\sqrt{3}))$

2 $\sin(\arctan(1))$

5 $\sin(\arctan(\frac{\sqrt{3}}{3}))$

3 $\sin(\arctan(-1))$

6 $\sin(\arctan(\sqrt{3}))$

□

→ EXERCICE 14. $\sin(\arctan(x))$: cas général :1. Montrer que $\sin(\arctan(x)) \geq 0$, pour $x \geq 0$ et $\sin(\arctan(x)) \leq 0$, pour $x \leq 0$;2. On pose $\theta = \arctan(x)$ et $y = \sin(\theta)$. Montrer que $\tan^2(\theta) = \frac{y^2}{1-y^2}$;3. En déduire que $x^2 = \frac{y^2}{1-y^2}$;4. En déduire que $y^2 = \frac{x^2}{1+x^2}$;5. En déduire que $\sin(\arctan(x)) = \frac{x}{\sqrt{1+x^2}}$ pour $x \in \mathbb{R}$.

□

T.19

→ EXERCICE 15. Autour de $\cos(\arctan(x))$:

Donner les valeurs des expressions suivantes :

1 $\cos(\arctan(0))$

4 $\cos(\arctan(\sqrt{3}))$

2 $\cos(\arctan(1))$

5 $\cos(\arctan(\frac{\sqrt{3}}{3}))$

3 $\cos(\arctan(-1))$

6 $\cos(\arctan(-\sqrt{3}))$

□

→ EXERCICE 16. $\cos(\arctan(x))$: cas général :1. Montrer que $\cos(\arctan(x)) \geq 0, \forall x \in \mathbb{R}$;2. On pose $\theta = \arctan(x)$ et $y = \cos(\theta)$. Montrer que $\tan^2(\theta) = \frac{1-y^2}{y^2}$;3. En déduire que $x^2 = \frac{1-y^2}{y^2}$;4. En déduire que $y^2 = \frac{1}{1+x^2}$;5. En déduire que $\cos(\arctan(x)) = \frac{1}{\sqrt{1+x^2}}$ pour $x \in \mathbb{R}$.

□

T.20

1.2 Formules de trigonométrie**1.2.1 Formules d'addition, de soustraction et de duplication****Théorème 4** (Addition et soustraction en trigonométrie). Soient $a, b \in \mathbb{R}$. Alors :

$$\cos(a+b) = \cos a \cos b - \sin a \sin b \quad \parallel \quad \cos(a-b) = \cos a \cos b + \sin a \sin b$$

$$\sin(a+b) = \sin a \cos b + \cos a \sin b \quad \parallel \quad \sin(a-b) = \sin a \cos b - \cos a \sin b$$

Théorème 5 (Duplication en trigonométrie). Soit $a \in \mathbb{R}$. Alors :

$$\cos 2a = \cos^2 a - \sin^2 a = 2\cos^2 a - 1 = 1 - 2\sin^2 a \quad \parallel \quad \sin(2a) = 2\sin a \cos a$$

T.21

→ EXERCICE 17. Calcul de $\cos(\frac{\pi}{12})$ et $\sin(\frac{\pi}{12})$:1. Calculer $\frac{\pi}{3} - \frac{\pi}{4}$;2. En déduire que $\cos(\frac{\pi}{12}) = \frac{\sqrt{2}+\sqrt{6}}{4}$ et que $\sin(\frac{\pi}{12}) = \frac{\sqrt{6}-\sqrt{2}}{4}$.

□

→ EXERCICE 18. Calcul de $\cos(\frac{\pi}{8})$:

1. Montrer que $\cos(\frac{\pi}{8}) > 0$;
2. Utiliser la formule de duplication $a = \frac{\pi}{8}$ et en déduire que $\cos(\frac{\pi}{8}) = \frac{\sqrt{\sqrt{2}+2}}{2}$.

□

T.22

→ EXERCICE 19. Résolution de $\cos(x) + \sin(x) = 1$:

1. Développer l'expression $(\cos(x) + \sin(x))^2$ en utilisant une identité remarquable;
2. En déduire que $(\cos(x) + \sin(x))^2 = 1 + \sin(2x)$;
3. En déduire les solutions de l'équation $(\cos(x) + \sin(x))^2 = 1$;
4. En déduire les solutions de l'équation $\cos(x) + \sin(x) = 1$.

□

T.23

1.2.2 Formules de linéarisation et de factorisation

Théorème 6 (Linéarisation en trigonométrique). Soient $a, b \in \mathbb{R}$. Alors :

$\cos^2 a = \frac{1 + \cos(2a)}{2}$	$\sin^2 a = \frac{1 - \cos(2a)}{2}$
$\sin a \sin b = \frac{1}{2} \cos(a-b) - \frac{1}{2} \cos(a+b)$	$\cos a \cos b = \frac{1}{2} \cos(a+b) + \frac{1}{2} \cos(a-b)$
$\sin a \cos b = \frac{1}{2} \sin(a+b) + \frac{1}{2} \sin(a-b)$	

T.24

→ EXERCICE 20. Période, fréquence, pulsation :

Linéariser puis calculer la période, la fréquence et la pulsation des signaux suivants :

1 $s_1(t) = \sin(2t+1) \cos(3t-1)$	2 $s_2(t) = 2 \sin(2t+1) \sin(4t-1)$
3 $s_3(t) = 3 \cos(-2t+1) \cos(3t-1)$	4 $s_4(t) = 5 \sin(5\pi t+2) \sin(3\pi t-1)$
5 $s_5(t) = \sin^2(\frac{2\pi}{3}t+1)$	6 $s_6(t) = 2 \sin(\frac{\pi}{5}t+1) \cos(\frac{\pi}{6}t-1)$
7 $s_7(t) = \sin(\frac{2\pi}{3}t+1) \cos(3\pi t-1)$	8 $s_8(t) = 2 \cos^2(\frac{\pi}{6}t-1)$

□

T.25

Théorème 7 (Factorisation en trigonométrie). Soient $a, b \in \mathbb{R}$. Alors :

$\sin a + \sin b = 2 \sin\left(\frac{a+b}{2}\right) \cos\left(\frac{a-b}{2}\right)$	$\sin a - \sin b = 2 \sin\left(\frac{a-b}{2}\right) \cos\left(\frac{a+b}{2}\right)$
$\cos a + \cos b = 2 \cos\left(\frac{a+b}{2}\right) \cos\left(\frac{a-b}{2}\right)$	$\cos a - \cos b = -2 \sin\left(\frac{a+b}{2}\right) \sin\left(\frac{a-b}{2}\right)$

T.26

→ EXERCICE 21. Quelques équations trigonométriques :

Factoriser les signaux suivantes :

1 $s_1(t) = \sin(2t+1) + \sin(3t-1)$	2 $s_2(t) = \sin(2t+1) - \sin(4t-1)$
3 $s_3(t) = \cos(-2t+1) + \cos(3t-1)$	4 $s_4(t) = \cos(5\pi t+2) - \cos(3\pi t)$
5 $s_5(t) = \sin(\frac{2\pi}{3}t+1) + \cos(3\pi t)$	6 $s_6(t) = \sin(\frac{\pi}{5}t+1) - \cos(\frac{\pi}{6}t-1)$

□

T.27

1.2.3 Propriétés des fonctions trigonométriques réciproques

Théorème 8 (Fonctions trigonométriques réciproques). Soit $x \in \mathbb{R}$. Alors :

- $\sin(\arcsin(x)) = x$ si $x \in [-1,1]$;
- $\cos(\arccos(x)) = x$ si $x \in [-1,1]$;
- $\tan(\arctan(x)) = x$;
- $\sin(\arccos x) = \cos(\arcsin x) = \sqrt{1-x^2}$ si $x \in [-1,1]$;
- $\arcsin x + \arccos x = \frac{\pi}{2}$ si $x \in [-1,1]$;
- $\arctan(x) + \arctan\left(\frac{1}{x}\right) = \frac{\pi}{2}$ si $x \neq 0$;
- $\sin(\arctan x) = \frac{x}{\sqrt{1+x^2}}$;
- $\cos(\arctan x) = \frac{1}{\sqrt{1+x^2}}$.

T.28

→ EXERCICE 22. Fonctions trigonométriques réciproques :

Donner les valeurs des expressions suivantes, lorsqu'elles existent :

1 $\arcsin(\cos(1))$	2 $\arccos(\sin(2))$	3 $\cos(\arcsin(1))$
4 $\sin(\arccos(2))$	5 $\arcsin(\sin(\frac{1}{2}))$	6 $\arccos(\cos(-1))$
7 $\cos(\arcsin(\frac{1}{4}))$	8 $\sin(\arctan(\frac{3}{2}))$	9 $\arcsin(\sin(3))$
10 $\arcsin(\sin(1))$	11 $\arcsin(\cos(2))$	12 $\sin(\arcsin(1))$
13 $\cos(\arcsin(2))$	14 $\arcsin(\cos(\frac{1}{2}))$	15 $\arcsin(\sin(-1))$
16 $\sin(\arcsin(\frac{1}{4}))$	17 $\cos(\arctan(\frac{3}{2}))$	18 $\arcsin(\cos(3))$

□

T.29

→ EXERCICE 23. Fonctions trigonométriques réciproques :

Donner les valeurs des expressions suivantes, lorsqu'elles existent :

1 $\arccos(\cos(1))$	2 $\arcsin(\sin(2))$	3 $\cos(\arccos(1))$
4 $\sin(\arcsin(2))$	5 $\arccos(\cos(\frac{1}{2}))$	6 $\arcsin(\cos(-1))$
7 $\sin(\arccos(\frac{1}{4}))$	8 $\cos(\arccos(\frac{3}{2}))$	9 $\arccos(\sin(4))$
10 $\arccos(\sin(1))$	11 $\arccos(\cos(2))$	12 $\sin(\arctan(1))$
13 $\cos(\arctan(2))$	14 $\arccos(\sin(\frac{1}{2}))$	15 $\arccos(\sin(-1))$
16 $\cos(\arccos(\frac{1}{4}))$	17 $\sin(\arccos(\frac{3}{2}))$	18 $\arccos(\cos(4))$

□

T.30

1.3 Forme polaire $A \cos(\omega t + \varphi)$

Théorème 9 ($A \cos(\omega t + \varphi) = a \cos(\omega t) - b \sin(\omega t)$). Soient $A > 0$, $\omega > 0$ et $\varphi \in \mathbb{R}$. Alors $A \cos(\omega t + \varphi) = a \cos(\omega t) - b \sin(\omega t)$ avec $a = A \cos \varphi$ et $b = A \sin \varphi$.

→ EXERCICE 24. $A \cos(\omega t + \varphi) = a \cos(\omega t) - b \sin(\omega t)$:

Écrire les signaux suivants sous la forme $s(t) = a \cos(\omega t) - b \sin(\omega t)$:

1. $s(t) = 2 \cos(2t + \frac{\pi}{3})$;
2. $s(t) = 5 \cos(3t + \frac{\pi}{4})$;
3. $s(t) = -3 \sin(3t + \frac{\pi}{4})$.

□

T.31

Théorème 10 ($a\cos(\omega t) - b\sin(\omega t) = A\cos(\omega t + \varphi)$). Soient $a, b \in \mathbb{R}$. Alors $a\cos(\omega t) - b\sin(\omega t) = A\cos(\omega t + \varphi)$ avec $A = \sqrt{a^2 + b^2}$ et

- si $a > 0$, $\varphi = \arctan\left(\frac{b}{a}\right)$ (à 2π près);
- si $a < 0$, $\varphi = \arctan\left(\frac{b}{a}\right) + \pi$ (à 2π près).
- si $a = 0$, $\varphi = \frac{\pi}{2}$ si $b > 0$ et $\varphi = -\frac{\pi}{2}$ si $b < 0$

→ EXERCICE 25. $a\cos(\omega t) - b\sin(\omega t) = A\cos(\omega t + \varphi)$:

Soit $s(t) = \cos(t) - \sin(t)$.

- Montrer que $s(t) = \sqrt{2}\left(\cos\left(\frac{\pi}{4}\right)\cos(t) - \sin\left(\frac{\pi}{4}\right)\sin(t)\right)$;
- En déduire que $s(t) = \sqrt{2}\cos\left(t + \frac{\pi}{4}\right)$;
- Montrer que l'on retrouve bien les valeurs données par les formules du théorème précédent.

□

T.32

→ EXERCICE 26. $a\cos(\omega t) - b\sin(\omega t) = A\cos(\omega t + \varphi)$:

Soit $s(t) = 2\cos(2t) - 3\sin(2t)$. On cherche à écrire $s(t)$ sous la forme $s(t) = A\cos(2t + \varphi)$.

1. Montrer que $A\cos(\varphi) = 2$ et $A\sin(\varphi) = 3$;
2. En déduire que $A^2 = 13$, et que $\tan(\varphi) = \frac{3}{2}$;
3. En déduire que $\cos(\varphi) = \frac{2}{\sqrt{13}}$ et $\sin(\varphi) = \frac{3}{\sqrt{13}}$;
4. En déduire que $\varphi \in]-\frac{\pi}{2}; \frac{\pi}{2}[$;
5. En déduire que $\varphi = \arctan\left(\frac{3}{2}\right)$, à 2π près.

□

T.33

→ EXERCICE 27. $a\cos(\omega t) - b\sin(\omega t) = A\cos(\omega t + \varphi)$:

Soit $s(t) = -3\cos(2t) + 4\sin(2t)$. On cherche à écrire $s(t)$ sous la forme $s(t) = A\cos(2t + \varphi)$.

1. Montrer que $A\cos(\varphi) = -3$ et $A\sin(\varphi) = 4$;
2. En déduire que $A^2 = 25$, et que $\tan(\varphi) = \frac{4}{3}$;
3. En déduire que $\cos(\varphi) = -\frac{3}{5}$ et $\sin(\varphi) = -\frac{4}{5}$;
4. En déduire que $\varphi \in]-\pi; -\frac{\pi}{2}[$;
5. En déduire que $\varphi = \pi + \arctan\left(\frac{4}{3}\right)$, à 2π près.

□

T.34

2 Fonctions puissances, logarithmes et exponentielles

2.1 Logarithmes

2.1.1 Logarithme népérien

Définition 11 (Logarithme népérien). Le **logarithme népérien** représente la valeur de la surface se trouvant entre le graphe de la fonction $x \mapsto \frac{1}{x}$ et l'axe des abscisses, entre les points d'abscisse 1 et $x \geq 1$. Si $0 < x < 1$, la surface correspondante est comptée négativement. On la note $x \mapsto \ln(x)$, ses domaines sont : $D_{\ln} = \mathbb{R}_+^*$, $I_{\ln} = \mathbb{R}$.

Valeurs particulières : $\ln(1) = 0$, $\ln(e) = 1$ (avec $e \approx 2,718$ le nombre d'Euler), $\ln(2) \approx 0,693$.

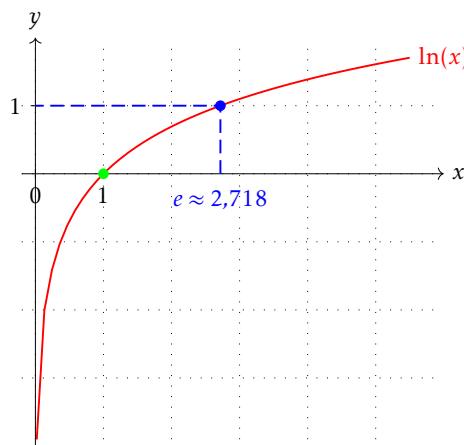


FIGURE 4 – Graphe du logarithme népérien.

T.36

→ EXERCICE 28. Surface située sous la courbe $y = \frac{1}{x}$ et propriétés :

1. Tracer le graphe de la fonction $f(x) = \frac{1}{x}$ pour $0 < x \leq 4$. On fera figurer les positions des points de la courbe d'abscisses $\frac{1}{4}, \frac{1}{2}, 1, 2$ et 4 ;
2. Hachurez la surface d'aire $\mathcal{A}_1 = \ln(2)$ située entre ce graphe et l'axe des abscisses;
3. Hachurez la surface d'aire \mathcal{A}_2 située entre ce graphe et l'axe des abscisses, pour $\frac{1}{2} \leq x \leq 1$;
4. Que peut-on dire de \mathcal{A}_1 et \mathcal{A}_2 ? En déduire que $\ln\left(\frac{1}{2}\right) = -\ln(2)$;
5. Que peut-on dire de $\ln\left(\frac{1}{x}\right)$ pour $x > 0$ avec un raisonnement analogue?
6. Calculer $\ln(1)$;
7. Vers quoi tend $\ln(x)$ quand x tend vers $+\infty$?
8. Vers quoi tend $\ln(x)$ quand $x > 0$ tend vers 0 ?

□

T.37

Théorème 12 (Propriétés de calcul). Soient $x, y \in \mathbb{R}_+^*$.

- $\ln(x \cdot y) = \ln(x) + \ln(y)$
- $\ln\left(\frac{x}{y}\right) = \ln(x) - \ln(y)$
- $\ln(x^y) = y \ln(x)$

AttentionSoient $x, y \in \mathbb{R}_+^*$.

- $\ln(x+y) \neq \ln(x) + \ln(y)$
- $\frac{1}{\ln(x)} \neq -\ln(x)$

T.38

→ EXERCICE 29. Propriétés de $\ln(x)$:

Démontrer les égalités suivantes :

1 $\ln(18) - \ln(6) = \ln(3)$

3 $2\ln(7) - \ln(98) = -\ln(2)$

2 $\ln(32) + \ln(16) = 9\ln(2)$

4 $\ln(56) - \ln(8) = \ln(7)$

□

→ EXERCICE 30. Propriétés de $\ln(x)$:Sachant que $\ln(2) \approx 0,69$ et $\ln(3) \approx 1,10$ à 10^{-2} près, donner la valeur à 10^{-1} près des constantes suivantes (sans calculatrice!) :

1 $\ln(4)$

2 $\ln(6)$

3 $\ln(\frac{1}{2})$

4 $\ln(\frac{9}{4})$

5 $\ln(18)$

□

T.39

2.1.2 Logarithmes à base a **Définition 13** (Logarithme à base a). Le logarithme à base a (avec $a > 0$) est la fonction définie par :

$$x \mapsto \log_a(x) = \frac{\ln(x)}{\ln(a)}$$

Propriétés

- Mêmes domaines que $\ln : D = \mathbb{R}_+^*, I = \mathbb{R}$
- Valeurs particulières : $\log_a(1) = 0$, $\log_a(a) = 1$, $\log_a(a^n) = n$
- Mêmes propriétés de calcul que \ln
- Même allure graphique que \ln avec une courbe « écrasée » d'un facteur $\frac{1}{\ln(a)}$ suivant l'axe des ordonnées

Exemple 14 ($\log_2(x)$ et $\log_{10}(x)$). $\log_2(2^n) = n$ et $\log_{10}(10^n) = n$.

T.40

Définition 15 (Logarithme à base 10). Le logarithme à base 10 est la fonction définie par : $x \mapsto$

$$\log_{10}(x) = \frac{\ln(x)}{\ln(10)}.$$

Propriétés

- Mêmes domaines que $\ln : D = \mathbb{R}_+^*, I = \mathbb{R}$
- Valeurs particulières : $\log_{10}(1) = 0$, $\log_{10}(10) = 1$, $\log_{10}(10^n) = n$
- Mêmes propriétés de calcul que \ln
- Même allure graphique que \ln avec une courbe « écrasée » d'un facteur $\frac{1}{\ln(10)}$ suivant l'axe des ordonnées

Remarque : \log_{10} est utilisé pour définir l'**échelle logarithmique**, qui permet de représenter sur un même graphique des nombres dont les ordres de grandeurs sont très différents : il amplifie les variations proches de 0 et atténue les grandes variations.

T.41

2.1.3 Les décibels

Définition 16 (Décibels (dB)). Pour exprimer un rapport de puissance $G = P_1/P_2$ (gain G ou atténuation A), on a souvent recours à une échelle logarithmique, le décibel (dB) :

$$G_{\text{dB}} = 10 \log_{10}(G) = 10 \log_{10}\left(\frac{P_1}{P_2}\right)$$

Propriétés

- Un doublement de puissance correspond à un gain d'environ 3 dB : $10 \log_{10}(2G) \approx 3 + 10 \log_{10}(G) = 3 + G_{\text{dB}}$;
- Une multiplication d'un facteur 10 correspond à un gain de 10 dB : $10 \log_{10}(10G) = 10 + 10 \log_{10}(G) = 10 + G_{\text{dB}}$;
- Une perte de puissance d'un facteur 2 correspond à une atténuation d'environ 3 dB : $10 \log_{10}(G/2) \approx -3 + 10 \log_{10}(G) = -3 + G_{\text{dB}}$;
- Une perte de puissance d'un facteur 10 correspond à une atténuation de 10 dB : $10 \log_{10}(G/10) = -10 + 10 \log_{10}(G) = -10 + G_{\text{dB}}$.

T.42

→ EXERCICE 31. Décibels : Compléter les tableaux suivants, sans calculatrice, en utilisant les propriétés des décibels.

gain	20				200	0,5
gain en dB	10 dB		-7 dB	-10 dB	0 dB	
gain	40				50	0,1
gain en dB	20 dB		13 dB	10 dB	3 dB	

□

T.43

Définition 17 (Le dBm et le dBW). Pour P une puissance en Watts, on définit :

- $P_{\text{dBm}} = 10 \log_{10}\left(\frac{P}{1 \text{ mW}}\right)$;
- $P_{\text{dBW}} = 10 \log_{10}\left(\frac{P}{1 \text{ W}}\right) = P_{\text{dBm}} - 30 \text{ dB}$.

Remarques

- Ces unités sont sans dimension ;
- leurs propriétés sont dérivées de celles du décibel.

T.44

→ EXERCICE 32. dBm et dBW : Compléter les tableaux suivants, sans calculatrice, en utilisant les propriétés des décibels.

puissance	20 W			
puissance en dBm	10 dBm			0 dBm
puissance en dBW			-7 dBW	-10 dBW
puissance	40 W			
puissance en dBm	20 dBm		13 dBm	10 dBm
puissance en dBW				3 dBW

□

T.45

Rappel : loi d'Ohm

La puissance P dissipée par une résistance R traversée par un courant d'intensité I et de tension U vaut :

$$P = UI = RI^2 = \frac{U^2}{R}$$

Décibels en fonction de la tension

Pour $P_1 = \frac{U_1^2}{R}$ et $P_2 = \frac{U_2^2}{R}$ on obtient $\frac{P_1}{P_2} = \frac{U_1^2}{U_2^2}$ et $\left(\frac{P_1}{P_2}\right)_{\text{dB}} = 20 \log_{10} \left(\frac{U_1}{U_2}\right)$

Définition 18 (Le dBV et le dB μ V). Pour U une tension en Volts, on définit :

- $U_{\text{dBV}} = 20 \log_{10} \left(\frac{U}{1\text{V}}\right)$;
- $U_{\text{dB}\mu\text{V}} = 20 \log_{10} \left(\frac{U}{1\mu\text{V}}\right) = U_{\text{dBV}} + 120\text{dB}$.

T.46

→ **EXERCICE 33.** $\text{dB}\mu\text{V}$ et dBV : Compléter les tableaux suivants, sans calculatrice, en utilisant les propriétés des décibels.

tension		20 V			
tension en $\text{dB}\mu\text{V}$	10				0 dB μ V
tension en dBV			-6 dBV	-10 dBV	
tension		40 V			
tension en $\text{dB}\mu\text{V}$	20		14 dB μ V	10 dB μ V	
tension en dBV					6 dBV

T.47

2.2 Exponentielles

2.2.1 Fonction exponentielle

Définition 19 (Exponentielle). L'exponentielle est la fonction réciproque de \ln définie par $x \mapsto \exp(x) = e^x$. Ses domaines sont : $D_{\exp} = \mathbb{R}$, $I_{\exp} = \mathbb{R}_+^*$. Son graphe est donné figure 5.

Valeurs particulières : $e^0 = 1$, $e^1 = e \approx 2,718$ avec e le nombre d'Euler.

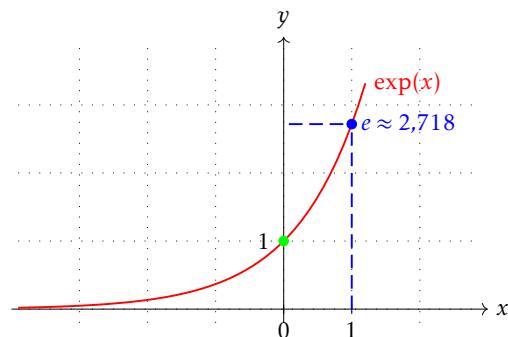


FIGURE 5 – Graphe de la fonction exponentielle.

Remarque : Deux fonctions réciproques s'entendent comme deux fonctions qui inversent les relations entre antécédent et image : dans le cas de \ln et \exp , $x = \ln(y)$ est équivalent à $y = \exp(x)$ sous réserve que x et y soient choisis dans les ensembles de définition et les ensembles images des deux fonctions.

T.48

Théorème 20 (Propriétés de calcul). Soient $x, y \in \mathbb{R}$.

- $\exp(x+y) = \exp(x)\exp(y)$
- $\exp(x \cdot y) = (\exp(x))^y = (\exp(y))^x$
- $\exp(x-y) = \frac{\exp(x)}{\exp(y)}$

Attention

Soient $x, y \in \mathbb{R}$. $\exp(x) + \exp(y) \neq \exp(x+y)$

T.49

→ EXERCICE 34. Propriétés de l'exponentielle : Soit $t \in \mathbb{R}$. Simplifiez les expressions suivantes :

1 $s(t) = (\exp(t))^2 + 1 - e^{2t}$

2 $A = \sqrt{e} \exp(-\frac{1}{2})$

3 $B = (e^2 - e) \exp(-1)$

4 $s(t) = \left(\frac{e^t + e^{-t}}{2} \right)^2 - \exp(2t) - \exp(-2t)$

□

→ EXERCICE 35. Résolution d'équations : Résolvez les équations suivantes où t est l'inconnue réelle à déterminer :

1 $\exp(2t+1) = 2$

2 $7 \exp(3t-1) + 2 = 0$

3 $\exp(2t) - 2 \exp(t) + 1 = 0$

4 $\exp(t) - 2 \exp(-t) + 1 = 0$

□

T.50

Définition 21 (Exponentielle à base a). Soit $a \in \mathbb{R}_+^*$. L'exponentielle à base $a \neq 1$ est la fonction définie par $x \mapsto a^x = e^{x \ln(a)}$. Des exemples de graphes pour différentes valeurs de a sont donnés figure 6.

Propriétés

- Mêmes domaines que l'exponentielle
- Propriétés de calculs mathématiques déduites de celles de \exp et de \ln (cf. théorème 12 et 20)

Cas particuliers

- Lorsque $a = 1$, on retrouve la fonction constante $x \mapsto 1$;
- pour $a = 2$, on obtient $x \mapsto 2^x$;
- pour $a = 10$, on obtient $x \mapsto 10^x$.

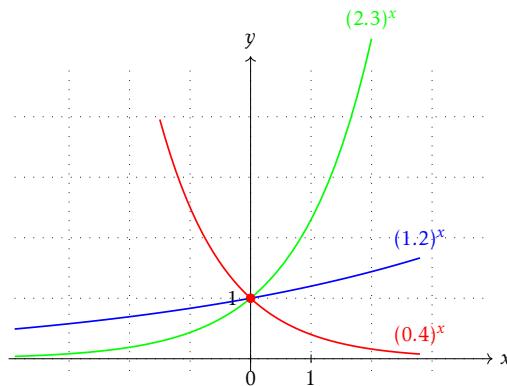


FIGURE 6 – Graphe de quelques exponentielles à base a .

T.51

→ EXERCICE 36. *Propriétés de l'exponentielle de base a :* Soit $t \in \mathbb{R}$. Simplifiez les expressions suivantes :

$$1 \quad s(t) = 2^t \exp(2t \ln(2)) - 8^t$$

$$2 \quad A = \sqrt{2} \exp\left(-\frac{1}{2} \ln(2)\right)$$

$$3 \quad B = 10^{\frac{1}{2}} \exp\left(\frac{3}{2} \ln(10)\right)$$

$$4 \quad s(t) = \left(\frac{2^t - 2^{-t}}{2}\right)^2 - \exp(2t \ln(2)) - \frac{1}{2^{2t}}$$

□

→ EXERCICE 37. *Résolution d'équations :* Résolvez les équations suivantes où t est l'inconnue réelle à déterminer :

$$1 \quad 10^{2t-1} = 2$$

$$2 \quad 7 \cdot 2^{5t-1} + 1 = 0$$

$$3 \quad 10^{2t} + 2 \cdot 10^t + 3 = 0$$

$$4 \quad 2^t - 2^{-t} + 1 = 0$$

□

T.52

2.3 Monômes de puissances réelles

Définition 22 (Monômes de puissances réelles). Les monômes de puissances réelles généralisent les monômes x^n (où $n \in \mathbb{N}$) à des n dans \mathbb{R} . Ils sont définis par : $x \mapsto x^\alpha = \exp(\alpha \ln(x)) = e^{\alpha \ln(x)}$ avec $\alpha \in \mathbb{R}$, sur les domaines : $D = \mathbb{R}_+^*$, $I = \mathbb{R}_+^*$. Des exemples de graphes pour différentes valeurs de α sont donnés figure 7.

Propriétés

Propriétés de calculs mathématiques déduites de celles de \exp et de \ln (cf. théorème 12, et 20)

Cas particuliers

- Lorsque $\alpha = 0$, la fonction est constante $x \mapsto 1$
- Lorsque $\alpha = 1$, la fonction est l'identité $x \mapsto x$

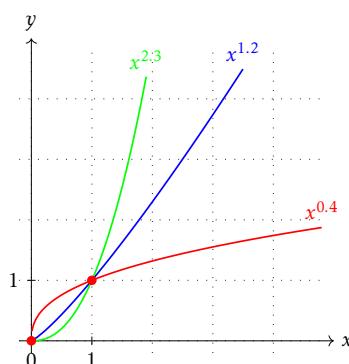


FIGURE 7 – Graphe de quelques puissances réelles.

T.53

2.4 Racines n-ièmes

Définition 23 (Racines n-ièmes). Les **racines n-ièmes** sont les fonctions définies par $f(x) = \sqrt[n]{x} = x^{\frac{1}{n}}$ avec $n \in \mathbb{N}^*$.

$f(x)$ est le réel y tel que $y^n = x$; dans \mathbb{R} , ce nombre est unique et peut être négatif lorsque n est impair! Si n est pair, on impose en plus que $x \geq 0$ pour obtenir une définition unique.

Leurs graphes sont donnés figure 8. Leurs domaines sont :

si n est :	pair	impair
D_f	\mathbb{R}^+	\mathbb{R}
I_f	\mathbb{R}^+	\mathbb{R}

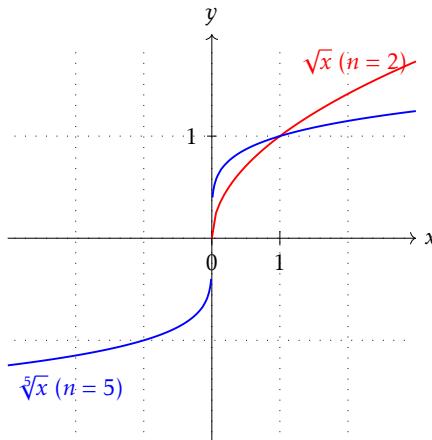


FIGURE 8 – Graphe des fonctions racines n-ièmes.

T.54

Théorème 24 (Manipulation des exposants et des opérandes). Soient $x \in \mathbb{R}^+$ et $y \in \mathbb{R}_+^*$.

- $\sqrt[n+m]{x} = \sqrt[n]{(\sqrt[m]{x})} = x^{\frac{1}{n+m}} = \left(x^{\frac{1}{m}}\right)^{\frac{1}{n}}$
- $\sqrt[n]{x} = \sqrt[n]{(x^m)} = x^{\frac{m}{n}} = (x^m)^{\frac{1}{n}}$
- $\sqrt[n]{(x \cdot y)} = \sqrt[n]{x} \cdot \sqrt[n]{y} = (x \cdot y)^{\frac{1}{n}} = x^{\frac{1}{n}} \cdot y^{\frac{1}{n}}$
- $\sqrt[n]{\frac{x}{y}} = \frac{\sqrt[n]{x}}{\sqrt[n]{y}} = \left(\frac{x}{y}\right)^{\frac{1}{n}} = \frac{x^{\frac{1}{n}}}{y^{\frac{1}{n}}}$
- $(\sqrt[n]{x})^m = \sqrt[n]{x^m} = \left(x^{\frac{1}{n}}\right)^m = (x^m)^{\frac{1}{n}} = x^{\frac{m}{n}}$

T.55

Attention à ne pas inventer des propriétés!

Soient $x, y \in \mathbb{R}^+$, alors :

- $\sqrt[n+m]{x} \neq \sqrt[n]{x} + \sqrt[m]{x} \quad x^{\frac{1}{n+m}} \neq x^{\frac{1}{n}} + x^{\frac{1}{m}}$
- $\sqrt[n]{(x + y)} \neq \sqrt[n]{x} + \sqrt[n]{y} \quad (x + y)^{\frac{1}{n}} \neq x^{\frac{1}{n}} + y^{\frac{1}{n}}$

T.56

→ EXERCICE 38. Racines et puissances fractionnaires :

Démontrer les égalités suivantes :

$$1 \quad \sqrt{27} + \sqrt{3} = 4\sqrt{3}$$

$$2 \quad \sqrt[3]{54} + \sqrt[3]{2} = 4\sqrt[3]{2}$$

$$3 \quad 2\sqrt[9]{2^6} + 2^{\frac{5}{3}} = 4\sqrt[3]{4}$$

□

T.57

3 Les nombres complexes

3.1 Un peu d'histoire

- école italienne (Cardan, Bombelli), autour de 1570 ;
- introduits pour résoudre les équations du troisième degré $x^3 + px + q = 0$

$$x = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} + \sqrt{\frac{q^2}{4} + \frac{p^3}{27}}} + \sqrt[3]{-\frac{q}{2} - \sqrt{\frac{q^2}{4} + \frac{p^3}{27}}}$$

Exemple 25 (Équation $x^3 - x = 0$ (avec $p = -1$ et $q = 0$)). Solution évidente : 0, pourtant la formule précédente ne marche pas : $\frac{q^2}{4} + \frac{p^3}{27} = -1/27 < 0$, mais si on admet l'existence de $\sqrt{-1}$, on retrouve bien $x = 0$:

$$x = \sqrt[3]{\sqrt{\frac{-1}{27}}} + \sqrt[3]{-\sqrt{\frac{-1}{27}}}$$

T.59

3.2 Algèbre des nombres complexes

3.2.1 Définition de l'ensemble des complexes \mathbb{C}

Définition 26 (Ensemble des complexes \mathbb{C}). On appelle nombre complexe, ou simplement complexe, tout nombre z qui s'écrit sous la forme $z = x + jy$ avec $(x, y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}$ et où j est un nombre (dit imaginaire) vérifiant la relation $j^2 = -1$. L'ensemble des nombres complexes est noté \mathbb{C} , il est muni de deux **lois de composition internes** (notées + et \times) définies, pour tout $z_1 = x_1 + jy_1 \in \mathbb{C}$ et $z_2 = x_2 + jy_2 \in \mathbb{C}$, par :

- loi d'**addition** sur \mathbb{C} : $z_1 + z_2 = (x_1 + x_2) + j(y_1 + y_2)$;
- loi de **multiplication** sur \mathbb{C} : $z_1 \times z_2 = (x_1 x_2 - y_1 y_2) + j(x_1 y_2 + y_1 x_2)$. En particulier, on retrouve $j^2 = j \times j = -1$.

T.60

Définition 27 (Partie réelle, imaginaire et notation cartésienne).

- x est appelé **partie réelle** et on note $x = \operatorname{Re}\{z\}$;
- y est appelé **partie imaginaire** et on note $y = \operatorname{Im}\{z\}$;
- la notation $x + jy$ est appelée la **notation cartésienne** du nombre complexe z .

T.61

→ **EXERCICE 39.** *Calcul sur les complexes :*

Calculer les nombres complexes suivants :

1	$z = (1 + j) + (3 - j)$	2	$z = (-3 + j) - (4 - 3j)$	3	$z = (2 - j) + (-3 - 9j)$
4	$z = (-2 - 3j)(1 - j)$	5	$z = (1 + j)(-1 - j)$	6	$z = (5 + 3j)(5 - 3j)$

□

Remarques

- les réels sont des cas particuliers des complexes, puisque ce sont les nombres de la forme $x + 0 \times j$. De fait $\mathbb{R} \subset \mathbb{C}$;
- les nombres complexes de la forme jy avec y quelconque sont appelés des **imaginaires purs** ;
- on note aussi souvent i plutôt que j . Mais pour éviter la confusion avec la lettre désignant l'intensité en électricité, nous préférerons utiliser j .

T.62

3.2.2 \mathbb{C} , un corps commutatif

Propriété 28 (Addition dans \mathbb{C}). Soient $z = x + jy, z_1, z_2$ et z_3 quatre complexes. L'addition :

1. est **commutative** : $z_1 + z_2 = z_2 + z_1$;
2. est **associative** : $(z_1 + z_2) + z_3 = z_1 + (z_2 + z_3)$;
3. possède un (unique) **élément neutre** 0 ;
4. définit l'(unique) **opposé** de $z = x + jy$ comme étant le complexe $-z = -x - jy$.

Remarques : soient z_1 et z_2 deux complexes, alors

- on dit que z_1 est un élément neutre de l'addition si pour tout complexe z , on a $z_1 + z = z$;
- on dit que z_2 est un opposé du complexe z lorsque $z_2 + z = z_1$ où z_1 est l'élément neutre de la loi d'addition (c'est-à-dire $z_1 = 0$).

T.63

Propriété 29 (Multiplication dans \mathbb{C}). Soient $z = x + jy, z_1, z_2$ et z_3 quatre complexes. La multiplication :

1. est **commutative** : $z_1 \times z_2 = z_2 \times z_1$;
2. est **associative** : $(z_1 \times z_2) \times z_3 = z_1 \times (z_2 \times z_3)$;
3. possède un (unique) **élément neutre** qui est égal à 1 ;
4. définit l'**inverse** de $z = x + jy \neq 0$ comme étant le complexe $\frac{x}{x^2 + y^2} - j \frac{y}{x^2 + y^2}$;
5. est **distributive sur l'addition** : $z_1 \times (z_2 + z_3) = (z_1 \times z_2) + (z_1 \times z_3)$.

Remarques :

- toutes ces propriétés font de \mathbb{C} un **corps commutatif** ;
- on dit que z_1 est l'inverse du complexe z lorsque $z_1 \times z = 1$ où 1 est l'élément neutre de la loi de multiplication.

T.64

→ **EXERCICE 40. Inverse :**

Calculer l'inverse des nombres complexes suivants :

1 $z = 4 - j$ 2 $z = -3 + j$ 3 $z = -3 - 9j$ 4 $z = 3 + 4j$

□

→ **EXERCICE 41. Division :**

Calculer les nombres complexes suivants :

1 $z = \frac{1+j}{-1-j}$ 2 $z = \frac{2+3j}{-2-3j}$ 3 $z = \frac{2+3j}{1+j}$ 4 $z = \frac{-2-3j}{1-j}$

□

T.65

3.2.3 \mathbb{C} , un EV sur \mathbb{R} de dimension 2

Propriété 30 (Structure d'EV de \mathbb{C}). Soient $z = x + jy \in \mathbb{C}$ et $\lambda \in \mathbb{R}$. On définit la **multiplication externe** « \cdot » d'un complexe par un réel par : $\lambda \cdot z = (\lambda x) + j(\lambda y)$. Alors, \mathbb{C} muni de la loi d'addition précédemment définie et de cette loi de multiplication externe est un EV de dimension 2 et de base canonique $(1, j)$.

Notation complexe et vecteur

Ainsi, un nombre complexe apparaît comme un vecteur à 2 dimensions : $z = x + jy$ peut-être vu comme le vecteur $\vec{u} = (x, y) = x\vec{i} + y\vec{j}$.

T.66

Remarques :

- on utilise souvent la même notation pour la multiplication interne « \times » et la multiplication externe « \cdot », voire pas de symbole du tout. Le contexte permet de savoir de quelle multiplication il s'agit ;
- un nombre réel pouvant être vu comme un nombre complexe particulier, la multiplication externe peut aussi être vue comme une multiplication interne particulière.

Propriété 31 (Égalité de deux complexes). Soient $z_1 = x_1 + jy_1$ et $z_2 = x_2 + jy_2$ deux complexes. Alors :

- $z_1 = z_2 \Leftrightarrow [x_1 = x_2 \text{ et } y_1 = y_2]$

T.67

- $z_1 = 0 \Leftrightarrow [x_1 = 0 \text{ et } y_1 = 0]$

Soit $z = x + jy$ un complexe. Puisque $\mathbb{C} = \mathbb{R}^2$ (cf. figure 9) :

- **Interprétation affine** : on peut définir le point $M(z)$ du plan avec z l'**affixe** du point M comme le point de **coordonnées cartésiennes** (x,y) ;
- **Interprétation vectorielle** : on peut définir le vecteur $\vec{u}(z)$ du plan avec z l'**affixe** du vecteur comme le vecteur reliant l'origine O au point de coordonnées (x,y) .

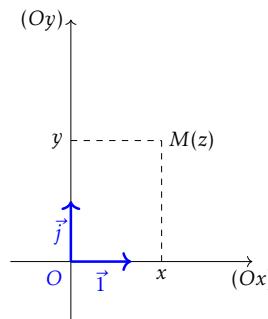


FIGURE 9 – Coordonnées cartésiennes (x,y) d'un point M du plan.

T.68

3.2.4 Conjugué d'un nombre complexe

Définition 32 (Conjugué). Le **conjugué** du complexe $z = x + jy$ est le nombre complexe noté \bar{z} ou z^* défini par $\bar{z} = z^* = x - jy$. L'opération effectuée s'appelle la **conjugaison**.

Propriété 33 (Conjugaison). Soient $z = x + jy$, $z_1 = x_1 + jy_1$ et $z_2 = x_2 + jy_2$ trois nombres complexes. Alors :

1. $x = \operatorname{Re}\{z\} = \operatorname{Re}\{z^*\} = \frac{z + z^*}{2}$ et $y = \operatorname{Im}\{z\} = -\operatorname{Im}\{z^*\} = \frac{z - z^*}{2j}$
2. $(z_1 + z_2)^* = z_1^* + z_2^*$
3. $(z_1 z_2)^* = z_1^* z_2^*$
4. $\left(\frac{z_1}{z_2}\right)^* = \frac{z_1^*}{z_2^*}$

T.69

→ **EXERCICE 42. Conjugaison :** Calculer les conjugués des nombres complexes suivants :

1 $z = 4 - j$ 2 $z = -3 + j$ 3 $z = -3 - 9j$ 4 $z = 3 + 4j$

□

→ **EXERCICE 43. Conjugaison et opérations :** Calculer les conjugués des nombres complexes suivants :

1 $z = (1 + j) + (3 + j)$ 2 $z = (3 + j) - (4 - 3j)$ 3 $z = (2 + j) + (-3 - 9j)$
 4 $z = (-2 - 3j)(1 - 2j)$ 5 $z = (2 + j)(-2 - j)$ 6 $z = (2 + 3j)(5 - 2j)$

□

T.70

3.3 Forme polaire d'un nombre complexe

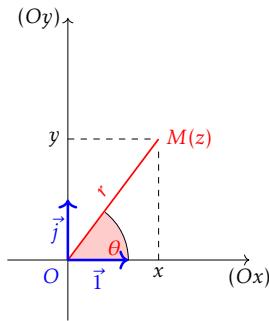
3.3.1 Coordonnées polaires

Soit $z = x + jy$ un complexe. Le point $M(z)$ du plan ou le vecteur $\vec{OM}(z) = \vec{u}(z)$ du plan peuvent être repérés par leurs coordonnées polaires (cf. figure 10) :

- distance à l'origine : $r = \|\vec{OM}\| = \|\vec{u}\|$; r est appelé le **module de z** et noté $r = |z|$.
- angle polaire : $\theta = (\widehat{Ox}, \widehat{OM}) = (\widehat{Ox}, \widehat{u})$; θ est appelé l'**argument de z** et noté $\theta = \arg(z)$.

Conclusion : Le couple module/angle (r, θ) de z peut aussi servir à repérer M (ou \vec{u}) dans le plan au même titre que les coordonnées cartésiennes. Il forme les **coordonnées polaires** de $M(z)$.

T.71

FIGURE 10 – Coordonnées cartésiennes (x,y) et polaires (r,θ) d'un point M du plan.

Définition 34 (Module et argument d'un nombre complexe). Soit $z = x + jy$ un complexe. Alors il existe un unique $r = |z| > 0$ appelé module de z et un unique $\theta = \arg(z) \in]-\pi, \pi]$ appelé argument de z tels que $z = r \cos \theta + j r \sin \theta$ et

- $r = |z| = \sqrt{x^2 + y^2}$;
- $x = r \cos(\theta)$;
- $y = r \sin(\theta)$.

Remarque : lorsque z est un réel, le module est la valeur absolue, définie pour tout x dans \mathbb{R} , par

$$|x| = \begin{cases} x & , \text{ si } x \geq 0 \\ -x & , \text{ si } x < 0 \end{cases}$$

Arguments remarquables

- si $z \in \mathbb{R}_+^*$, alors $\arg\{z\} = 0$;
- si $z \in \mathbb{R}_-^*$, alors $\arg\{z\} = \pi$;
- si $z = jy$ avec $y \in \mathbb{R}_+^*$, alors $\arg\{z\} = \frac{\pi}{2}$;
- si $z = jy$ avec $y \in \mathbb{R}_-^*$, alors $\arg\{z\} = -\frac{\pi}{2}$.

T.73

EXERCICE 44. Calculer le module des nombres complexes suivants :

1 $z = 1 + j$ 2 $z = 1 - j$ 3 $z = 2 + 3j$ 4 $z = -2 - 3j$

□

EXERCICE 45. Donner la forme cartésienne des complexes dont le module et l'argument sont :

1 $(1; \frac{\pi}{4})$ 2 $(\sqrt{3}; -\frac{\pi}{3})$ 3 $(7; 0)$ 4 $(5; \pi)$ 5 $(3; \frac{\pi}{2})$

□

T.74

Propriété 35 (Module). Soient $z = x + jy$, $z_1 = x_1 + jy_1$ et $z_2 = x_2 + jy_2$ trois nombres complexes et $n \in \mathbb{Z}$. Alors :

1. $|z_1 z_2| = |z_1| |z_2|$ et $\left| \frac{z_1}{z_2} \right| = \frac{|z_1|}{|z_2|}$;
2. Inégalité triangulaire : $\|z_1 - z_2\| \leq |z_1 + z_2| \leq |z_1| + |z_2|$;
3. $zz^* = |z|^2$;
4. $\frac{1}{z} = \frac{z^*}{|z|^2}$;
5. $\frac{z_1}{z_2} = \frac{z_1 z_2^*}{|z_2|^2}$;
6. $|z^n| = |z|^n$.

T.75

EXERCICE 46. Calculer le module des nombres complexes suivants :

1 $z = \frac{1+j}{-1-j}$

4 $z = (1+j)(-1-j)$

7 $z = (1+j)^2$

2 $z = \frac{2+3j}{-2-3j}$

5 $z = (5+3j)(5-3j)$

8 $z = (2+3j)^{-4}$

3 $z = \frac{2+3j}{1+j}$

6 $z = (2+3j)(1+j)$

9 $z = \frac{1}{-2-3j}$

□

→ EXERCICE 47. Calculer le module des nombres complexes suivants :

1 $z = \frac{1}{3+j}$

2 $z = \frac{1}{-3+j}$

3 $z = \frac{1}{-2-2j}$

4 $z = \frac{1}{1+4j}$

□

→ EXERCICE 48. Calculer le module des nombres complexes suivants :

1 $z = \frac{1+j}{-2-j}$

2 $z = \frac{2+3j}{-2-2j}$

3 $z = \frac{2+3j}{2+j}$

4 $z = \frac{-2-j}{1-j}$

□

T.76

Propriété 36 (Argument). Soient $z = x + jy$, $z_1 = x_1 + jy_1$ et $z_2 = x_2 + jy_2$ trois nombres complexes et $n \in \mathbb{Z}$. Alors :

1. $\arg\{z_1 z_2\} \equiv \arg\{z_1\} + \arg\{z_2\} \pmod{2\pi}$;
2. $\arg\{z_1/z_2\} \equiv \arg\{z\} - \arg\{z_2\} \pmod{2\pi}$;
3. $\arg\{1/z\} \equiv -\arg\{z\} \pmod{2\pi}$;
4. $\arg\{z^*\} \equiv -\arg\{z\} \pmod{2\pi}$;
5. $\arg\{z^n\} \equiv n\arg\{z\} \pmod{2\pi}$;

T.77

→ EXERCICE 49. Propriétés de l'argument : Soient $z_1 = \sqrt{2} + j\sqrt{2}$ et $z_2 = \sqrt{3} + j$. Sachant que $\cos \frac{\pi}{4} + j \sin \frac{\pi}{4} = \frac{\sqrt{2}}{2} + j\frac{\sqrt{2}}{2}$ et que $\cos \frac{\pi}{6} + j \sin \frac{\pi}{6} = \frac{\sqrt{3}}{2} + j\frac{1}{2}$, donner le module et l'argument des complexes suivants :

1 z_1 2 z_2 3 z_1^* 4 z_2^* 5 $|1/z_1|$ 6 $z_1 z_2$
 7 z_2^2 8 z_1^*/z_2 9 z_1^4 10 z_2^3 11 z_1^{-4} 12 jz_1

□

T.78

Soient :

- z_1 de module r et d'angle θ
- z_2 de module r et d'angle $\theta + 2\pi$ (360°)

z_1 et z_2 définissent exactement le même point M du plan 2D (cf. figure 11). Donc $z_1 = z_2$.

Propriété 37 (Égalité de deux complexes). Soient z_1 et z_2 deux complexes de module respectif r_1 et r_2 et d'angle avec $(0, x)$ respectif θ_1 et θ_2 . Alors : $z_1 = z_2 \Leftrightarrow [r_1 = r_2 \text{ et } \theta_1 \equiv \theta_2 \pmod{2\pi}]$. Dire que $\theta_1 \equiv \theta_2 \pmod{2\pi}$ signifie qu'il existe une valeur $k \in \mathbb{Z}$ telle que $\theta_1 = \theta_2 + 2k\pi$.

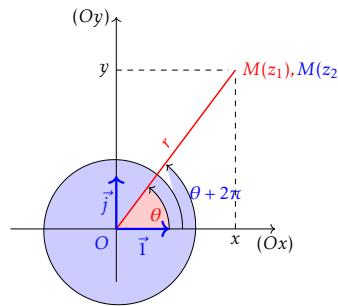


FIGURE 11 – De l'unicité de l'argument.

Pour définir un complexe z (et donc un point M) de **manière unique** à l'aide d'un couple module/angle (r, θ) , il faut donc lever toutes ambiguïtés sur l'angle : c'est l'objectif de l'**argument** de z qui fournit une valeur d'angle limitée à $]-\pi; \pi]$.

T.79

Définition 38 (Argument d'un complexe non nul). Soit $z = x + jy$ un complexe non nul. Alors : $\exists! \theta \in]-\pi, \pi]$ tel que $z = |z|(\cos \theta + j \sin \theta)$. Ce nombre (réel), noté $\arg\{z\}$, est appelé **argument** de z . Il est tel que $\tan(\theta) = \frac{y}{x}$ avec :

- si $x > 0$, $\theta \in \left]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right[$ et $\theta = \arctan\left(\frac{y}{x}\right)$
- si $x < 0$ et $y \geq 0$, $\theta \in \left]\frac{\pi}{2}, \pi\right]$ et $\theta = \arctan\left(\frac{y}{x}\right) + \pi$
- si $x < 0$ et $y < 0$, $\theta \in \left]-\pi, -\frac{\pi}{2}\right[$ et $\theta = \arctan\left(\frac{y}{x}\right) - \pi$
- si $x = 0$, $\theta = \frac{\pi}{2}$ si $y > 0$ et $\theta = -\frac{\pi}{2}$ si $y < 0$

Remarque : $\arctan\left(\frac{y}{x}\right) + \pi$ et $\arctan\left(\frac{y}{x}\right) - \pi$ désignent le même angle, à 2π près. Par commodité, on pourra alors simplement utiliser $\theta = \arctan\left(\frac{y}{x}\right) + \pi$ lorsque $x < 0$ sans se préoccuper du signe de y .

T.80

3.3.2 Notation exponentielle d'un nombre complexe

Définition 39 (Notation exponentielle d'un complexe). Soit $z = x + jy$ un complexe de module r et d'(unique) argument θ . Alors z se note sous la **forme exponentielle** $z = re^{j\theta}$. Toutes les propriétés des exponentielles réelles restent vraies dans \mathbb{C} et sont analogues aux propriétés des puissances.

Remarque : Pour faciliter les calculs, on utilise souvent la notation $re^{j\theta}$ même lorsque $\theta \notin]-\pi; \pi]$.

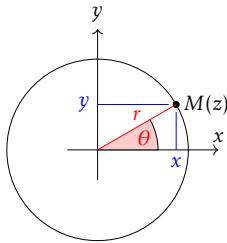


FIGURE 12 – Coordonnées cartésiennes (x,y) et polaires (r,θ) d'un point M du plan.

T.81

Propriété 40 (Identification du module et de l'argument). Si $r \in \mathbb{R}_+^*$ et $\theta \in]-\pi, \pi]$, et $z = re^{j\theta}$, alors

- $|z| = r$;
- $\arg\{z\} = \theta$.

Propriété 41 (Quelques complexes remarquables).

- $e^{j\theta}$ est le nombre complexe de module 1 et d'argument $\theta \pmod{2\pi}$;
- $e^{j0} = 1$, $e^{j\frac{\pi}{2}} = j$, $e^{-j\frac{\pi}{2}} = -j$, $e^{j\pi} = -1$, $e^{j2\pi} = 1$;
- $re^{j0} = r$, $re^{j\frac{\pi}{2}} = jr$, $re^{-j\frac{\pi}{2}} = -jr$, $re^{j\pi} = -r$, $re^{j2\pi} = r$.

T.82

→ EXERCICE 50. Forme polaire : Soit $z = 2 - j$.

1. Représenter z graphiquement;
2. Donner la forme polaire de z .

Mêmes questions pour $z = -5 + 3j$. □

T.83

→ EXERCICE 51. Module et argument : Déterminer le module et l'argument (en degrés et en radians) des nombres complexes suivants, et représentez-les graphiquement :

1	$z_1 = -1 - j$	2	$z_2 = 3 - j$	3	$z_3 = -2 + 4j$	4	$z_4 = \sqrt{3} + j$
5	$z_5 = -2 + j\sqrt{12}$	6	$z_6 = -4 + 4j$	7	$z_7 = 3 - 3j$	8	$z_8 = \frac{z_1}{z_2}$
9	$z_9 = \frac{z_1}{z_3}$	10	$z_{10} = \frac{z_2}{z_4}$				

Éléments de réponse : $|z_1| = \sqrt{2}$, $\arg(z_1) = -135^\circ = -\frac{3\pi}{4}$; $|z_2| = \sqrt{10}$, $\arg(z_2) = -\frac{180}{\pi} \arctan(\frac{1}{3})^\circ = -\arctan(\frac{1}{3})$; $|z_3| = 2\sqrt{5}$, $\arg(z_3) = 180 - \frac{180}{\pi} \arctan(2)^\circ = \pi - \arctan(2)$

□

T.84

→ **EXERCICE 52. Notation exponentielle :** Déterminer la notation exponentielle des nombres complexes suivants :

1 $z_8 = (-j)^{18}$

4 $z_{11} = \frac{1+j\sqrt{3}}{\sqrt{3}+j}$

2 $z_9 = (1+j)^{-23}$

5 $z_{12} = 1 + \cos \varphi + j \sin \varphi$

3 $z_{10} = (-\sqrt{3}+j)^{51}$

6 $z_{13} = (1+j \tan \varphi)^2$

□

T.85

→ **EXERCICE 53. Module et argument :** Déterminer le module et l'argument du complexe z tel que $z = (1+j)^n + (1-j)^n$, avec $n \in \mathbb{Z}$.

□

→ **EXERCICE 54. Module et argument :** Soit $z = e^{j\theta}$. Déterminer le module et l'argument du complexe Z défini par : $Z = z^2 + z$.

□

T.86

3.4 Application à la géométrie : transformations du plan et lieu géométrique

3.4.1 Transformations du plan

Théorème 42 (Translation). Soit z_1 (respectivement z_2) l'affixe du vecteur \vec{u}_1 (respectivement \vec{u}_2) et du point M_1 (respectivement M_2) du plan. Alors (cf. figure 13) :

- Le vecteur $\vec{u} = \vec{u}_1 + \vec{u}_2$ est d'affixe $z = z_1 + z_2$;
- Le point M tel que $\overrightarrow{OM} = \overrightarrow{OM}_1 + \overrightarrow{OM}_2$ est d'affixe $z = z_1 + z_2$;
- Plus généralement le point $A(a)$, translaté du point $B(b)$ par la translation de vecteur $\vec{u}(u)$, est d'affixe $a = b + u$;

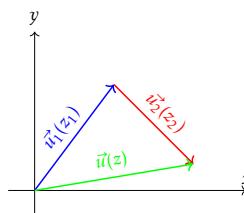


FIGURE 13 – Translation dans le plan.

T.87

Théorème 43 (Symétries). Soit z un complexe, affixe du point M . Alors (cf. figure 14) :

- Le point $M'(z')$, symétrique de M par rapport à l'axe des abscisses (O, x), est d'affixe $z' = z^*$;
- Le point $M''(z'')$, symétrique de M par rapport à l'origine, est d'affixe $z'' = -z$.

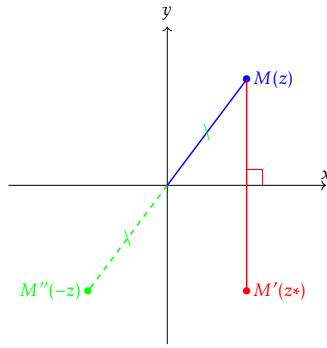
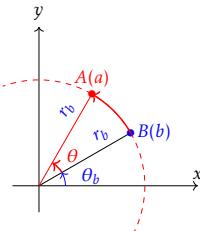


FIGURE 14 – Symétries dans le plan.

T.88

Théorème 44 (Rotations). Soit B le point du plan d'affixe $b = x_b + jy_b = r_b \exp(j\theta_b)$.

- La rotation de centre 0 et d'angle θ transforme le point B en le point B' d'affixe $b' = x_{b'} + jy_{b'} = r_b \exp(j(\theta_b + \theta))$ avec $b' = b \exp(j\theta)$, $x_{b'} = x_b \cos(\theta) - y_b \sin(\theta)$ et $y_{b'} = x_b \sin(\theta) + y_b \cos(\theta)$. Cette transformation est illustrée figure 15.
- La rotation de centre $A(a)$ et d'angle θ transforme le vecteur $\overrightarrow{AB}(b - a)$ en le vecteur $\overrightarrow{AB'}(b' - a)$ avec $b' - a = (b - a) \exp(j\theta)$, autrement dit $b' = a + (b - a) \exp(j\theta)$, $x_{b'} = x_a + (x_b - x_a) \cos(\theta) - (y_b - y_a) \sin(\theta)$ et $y_{b'} = y_a + (x_b - x_a) \sin(\theta) + (y_b - y_a) \cos(\theta)$

FIGURE 15 – Rotation de centre O et d'angle θ

T.89

3.4.2 Produit scalaire

Définition 45 (Produit scalaire). Soient \vec{u}_1 et \vec{u}_2 deux vecteurs du plan, d'affixes respectives $z_1 = x_1 + jy_1$ et $z_2 = x_2 + jy_2$. Alors le **produit scalaire de \vec{u}_1 et \vec{u}_2** , noté $\langle \vec{u}_1, \vec{u}_2 \rangle$, est le nombre réel défini par :

- Définition géométrique : $\langle \vec{u}_1, \vec{u}_2 \rangle = \|\vec{u}_1\| \|\vec{u}_2\| \cos(\widehat{\vec{u}_1, \vec{u}_2})$.
- Définition analytique : $\langle \vec{u}_1, \vec{u}_2 \rangle = x_1 x_2 + y_1 y_2$;
- Définition avec les nombres complexes : $\langle \vec{u}_1, \vec{u}_2 \rangle = \operatorname{Re}\{z_1^* z_2\}$.

Rappels :

- Deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont dits **colinéaires** s'il existe un réel λ non nul tel que $\vec{u} = \lambda \vec{v}$;
- Deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont dits **orthogonaux** si $\langle \vec{u}, \vec{v} \rangle = 0$.

T.90

3.4.3 Lieu géométrique

Définition 46 (Lieu géométrique). Le **lieu géométrique** est l'ensemble des points (ou de manière équivalente leurs affixes complexes) satisfaisant une condition donnée.

Exemple 47 (Des lieux géométriques : droites, cercles, disques, ...). Soient a, b et u trois nombres complexes. Alors :

1. La droite passant par le point $A(a)$ et de vecteur directeur $\vec{u}(u)$ est d'**équation paramétrique** $\mathcal{D} = \{z \in \mathbb{C} / z = a + \lambda u, \lambda \in \mathbb{R}\}$;
2. La droite passant par le point $A(a)$ et de vecteur normal $\vec{u}(u)$ est d'équation $\mathcal{D} = \{z \in \mathbb{C} / \operatorname{Re}\{(z - a)^* u\} = 0\}$;
3. La droite passant par les points $A(a)$ et $B(b)$ est d'**équation paramétrique** $\mathcal{D} = \{z \in \mathbb{C} / z = a + \lambda(b - a), \lambda \in \mathbb{R}\}$;
4. Le cercle de centre $A(a)$ et de rayon R est : $\mathcal{C} = \{z \in \mathbb{C} / |z - a| = R\}$;
5. Le disque ouvert de centre $A(a)$ et de rayon R est : $\mathcal{D} = \{z \in \mathbb{C} / |z - a| < R\}$.

T.91

→ **EXERCICE 55. Équation de droite :** Déterminer l'équation de la droite \mathcal{D} :

1. passant par le point $M(1,2)$ et de vecteur directeur $\vec{u}(1, -1)$.
2. passant par le point $M(1,2)$ et de vecteur normal $\vec{u}(1, -1)$.
3. passant par les points $M(1,2)$ et $N(-1,1)$.

□

T.92

→ **EXERCICE 56. Équation de droite :** Déterminer les équations des droites :

1. passant par les points $A(1,2)$ et $B(-1,0)$; (solution : $x - y + 1 = 0$);
2. passant par $M(1,1)$ et de vecteur normal $\vec{u}(1,2)$; (solution : $x + 2y - 3 = 0$)
3. passant par $M(1,1)$ et de vecteur directeur $\vec{u}(1,2)$; (solution : $2x - y - 1 = 0$);
4. médiatrice du segment $[AB]$ avec $A(1,2)$ et $B(-1,0)$ (rappel : la médiatrice de $[AB]$ est la droite orthogonale à la droite (AB) passant par le milieu du segment $[AB]$);
5. passant par $A(1,2)$ et perpendiculaire à la droite (AB) avec $B(-1,0)$.

□

T.93

→ **EXERCICE 57. Équations de droite dans le plan :** Soient $M_1(x_1, y_1)$ et $M_2(x_2, y_2)$ deux points du plan et soit $\vec{u}(\alpha, \beta)$ un vecteur. Déterminer l'équation de la droite :

1. passant par M_1 et de vecteur directeur \vec{u} ;
2. passant par M_1 et de vecteur normal \vec{u} ;
3. passant par M_1 et M_2 ;
4. médiatrice du segment $[M_1 M_2]$;
5. passant par M_1 et perpendiculaire à la droite $(M_1 M_2)$.

□

T.94

→ **EXERCICE 58. Droites dans le plan :** Soient \mathcal{D} et \mathcal{D}' deux droites d'équations cartésiennes respectives $ax + by + c = 0$ et $a'x + b'y + c' = 0$ et soit $P(x_P, y_P)$ un point du plan.

1. À quelle condition \mathcal{D} et \mathcal{D}' sont-elles parallèles?
2. À quelle condition \mathcal{D} et \mathcal{D}' sont-elles orthogonales?
3. Quelle est la distance de P à la droite \mathcal{D} ?

□

→ EXERCICE 59. Lieu géométrique : Déterminer l'ensemble des affixes satisfaisant les relations :

$$\boxed{1} \text{ Im}(z) > 1 \quad \boxed{2} \text{ Re}(z) \geq \frac{1}{2} \quad \boxed{3} \text{ } 0 \leq \arg(z) \leq \frac{\pi}{4} \quad \boxed{4} \text{ } |2z - 3| > 3$$

□

T.95

3.5 Application à la trigonométrie

Théorème 48 (Formules d'Euler). Soit $\theta \in \mathbb{R}$. Alors : $\cos \theta = \frac{e^{j\theta} + e^{-j\theta}}{2}$ et $\sin \theta = \frac{e^{j\theta} - e^{-j\theta}}{2j}$

→ EXERCICE 60. Linéarisation de $\sin^2(x)$:

1. Montrer que $\sin^2(x) = \frac{e^{2jx} + e^{-2jx} - 2}{-4}$ en utilisant une formule d'Euler ;
2. En déduire que $\sin^2(x) = \frac{1 - \cos(2x)}{2}$.

□

→ EXERCICE 61. Linéarisation d'expressions trigonométriques :

En s'inspirant de l'exercice précédent, linéariser les expressions suivantes :

$\boxed{1} s_1(t) = \cos^2(t)$	$\boxed{2} s_2(t) = \cos^3(t)$
$\boxed{3} s_3(t) = \cos(t)\sin(t)$	$\boxed{4} s_4(t) = \sin^3(t)$
$\boxed{5} s_5(t) = \cos^2(t)\sin(t)$	$\boxed{6} s_6(t) = \cos(t)\sin^2(t)$

□

T.96

Théorème 49 (Formule de Moivre). Soient $\theta \in \mathbb{R}$ et $n \in \mathbb{Z}$. Alors $(\cos \theta + j \sin \theta)^n = \cos n\theta + j \sin n\theta$

→ EXERCICE 62. Factorisation de $\cos(2x)$ et $\sin(2x)$:

1. Développer l'expression $(\cos(x) + j \sin(x))^2$;
2. En déduire que $\cos(2x) = \cos^2(x) - \sin^2(x)$ et $\sin(2x) = 2 \sin(x) \cos(x)$ en utilisant le formule de Moivre.

□

→ EXERCICE 63. Factorisation d'expressions trigonométriques :

En s'inspirant de l'exercice précédent, factoriser les expressions suivantes :

$\boxed{1} s_1(t) = \cos(3t)$	$\boxed{2} s_2(t) = \sin(3t)$
$\boxed{3} s_3(t) = \cos(4t)$	$\boxed{4} s_4(t) = \sin(4t)$

□

T.97

3.6 Racines complexes

Problème

Soit $z_0 = x_0 + jy_0 = r_0 e^{j\theta_0}$ avec x_0, y_0, r_0 et θ_0 , la partie réelle, la partie imaginaire, le module et l'argument de $z_0 \in \mathbb{C}$, respectivement. On cherche à résoudre l'équation :

$$z^2 = z_0, \text{ avec } z \in \mathbb{C}$$

→ EXERCICE 64. *Racines carrées complexes* : Calculer les racines carrées complexes des nombres complexes suivants (on donnera la réponse sous forme cartésienne et sous forme exponentielle) :

1. $z_0 = j$ 2. $z_1 = 1 + j$ 3. $z_1 = e^{j\frac{\pi}{4}}$ 4. $z_2 = 2 \exp(j\frac{\pi}{6})$

□

→ EXERCICE 65. *Résolution d'équation* : Résoudre dans \mathbb{C} l'équation $z^2 = \sqrt{3} + j$, en déduire l'expression exacte de $\cos\left(\frac{\pi}{12}\right)$ et $\sin\left(\frac{\pi}{12}\right)$.

□

T.98

Théorème 50 (racines complexes d'un polynôme du second degré à coefficients réels). Soient, a , b et c trois nombres réels, avec $a \neq 0$. si $\Delta = b^2 - 4ac < 0$, l'équation $ax^2 + bx + c = 0$ possède deux solutions complexes conjuguées $x_1 = \frac{-b - j\sqrt{-\Delta}}{2a}$ et $x_2 = x_1^* = \frac{-b + j\sqrt{-\Delta}}{2a}$.

T.98

→ EXERCICE 66. *Racines* : Déterminer les solutions, éventuellement complexes, des équations :

1. $x^2 + x + 1 = 0$;
2. $x^2 - x + 1 = 0$;
3. $2x^2 + 2x + 1 = 0$;
4. $x^2 + 1 = 0$;
5. $x^4 - x^2 - 2 = 0$.

□

T.99

Théorème 51. *Racines complexes d'un polynôme du second degré à coefficients complexes* Soient, a , b et c trois nombres complexes, avec $a \neq 0$. L'équation $az^2 + bz + c = 0$ possède deux solutions $z_1 = \frac{-b - \delta}{2a}$ et $z_2 = \frac{-b + \delta}{2a}$ avec δ une racine carrée complexe de $\Delta = b^2 - 4ac$.

T.99

→ EXERCICE 67. *Racines d'un polynôme du second degré à coefficients complexes* : Résoudre l'équation $x^2 - (1 + j)x + j = 0$.

□

T.100

→ EXERCICE 68. *Résolution d'équation* : Résoudre dans \mathbb{C} l'équation $z^2 - (8 + 6j)z + 15 + 30j = 0$, la méthode de résolution des équations du second degré à coefficients réels restant valable pour les coefficients complexes.

□

T.100

→ EXERCICE 69. *Résolution d'équation* : Résoudre dans \mathbb{C} les équations :

1. $z^5 + 1 - j = 0$ 2. $z^5 - (-1 + j)^{-1} = 0$

□

T.101

Problème

Chercher les racines énièmes de l'unité, c'est chercher les complexes z tels que $z^n = 1$.

Théorème 52 (Racine énième de l'unité). En posant $z = r \exp(j\theta)$, on a : z est solution du problème ssi $r = 1$ et $\theta = \frac{2k\pi}{n}$ avec $k \in \mathbb{Z}$. Il y a donc n solutions $z_k = e^{j\frac{2k\pi}{n}}$ avec $k \in \{0, \dots, n-1\}$.

Démonstration. Il suffit d'égaler les modules et arguments de z et de 1.

□

T.102

Définition 53 (Racines énièmes d'un nombre complexe). Soient $z_0 \in \mathbb{C}$ et $n \in \mathbb{N}^*$. Les racines énièmes de z_0 sont les nombres complexes z solutions de l'équations $z^n = z_0$.

Théorème 54 (Racines énièmes d'un nombre complexe). *Les racines énièmes du nombre complexe $z_0 = \rho \exp(j\varphi)$ sont les n nombres complexes $z_k = \sqrt[n]{\rho} \exp\left(j\frac{\varphi + 2k\pi}{n}\right)$ avec $k \in \{0, \dots, n-1\}$.*

T.103

→ EXERCICE 70. Racines énièmes :

1. Donner les racines cinquièmes de l'unité.
2. Donner les racines cubiques de -1 .
3. Calculer les racines :

1 5ièmes de 1

4 carrées de $-j$

2 4ièmes de -1

5 5ièmes de $1+j$

3 cubiques de j

6 5ièmes de $\sqrt{3}+j$

Réponses : 1 $\omega_k = \exp(j\frac{2k\pi}{5})$, avec $0 \leq k \leq 4$; 2 $\omega_k = \exp(j\frac{(2k+1)\pi}{4})$, avec $0 \leq k \leq 3$; 3 $\omega_k = \exp(j\frac{(2k+1/2)\pi}{3})$, avec $0 \leq k \leq 2$

□

T.104

→ EXERCICE 71. Résolution d'équations : Résoudre dans \mathbb{C} :

1 $(1+z)^n = (1-z)^n$

3 $z^5 - (-1+j)^{-1} = 0$

2 $z^5 + 1 - j = 0$

4 $1+z+z^2+\dots+z^n = 0$

□

T.105

3.7 Application à l'électricité

Dans un problème d'électricité, on a généralement affaire à :

- une tension : $u(t) = U_0 \cos(\omega t + \varphi_u) = \operatorname{Re}\{U_0 e^{j\varphi_u} e^{j\omega t}\}$
- une intensité : $i(t) = I_0 \cos(\omega t + \varphi_i) = \operatorname{Re}\{I_0 e^{j\varphi_i} e^{j\omega t}\}$

En utilisant les complexes, on peut définir :

- Tension/intensité complexe $\underline{U} = U_0 e^{j\varphi_u}$ et $\underline{I} = I_0 e^{j\varphi_i}$ amplitudes complexes de la tension et de l'intensité
- impédance complexe : $Z = \frac{\underline{U}}{\underline{I}} = R + jX$ avec R la résistance et X la réactance
- bobine, inductance L : $u = L \frac{di}{dt} \Rightarrow u(t) = -L\omega I_0 \sin(\omega t + \varphi_i)$ et $\underline{U} = Z \underline{I}$ avec $Z = jL\omega$
- condensateur, capacité C : $i = C \frac{du}{dt} \Rightarrow i(t) = -C\omega U_0 \sin(\omega t + \varphi_u)$ et $\underline{U} = Z \underline{I}$ avec $Z = \frac{1}{jC\omega}$

T.106